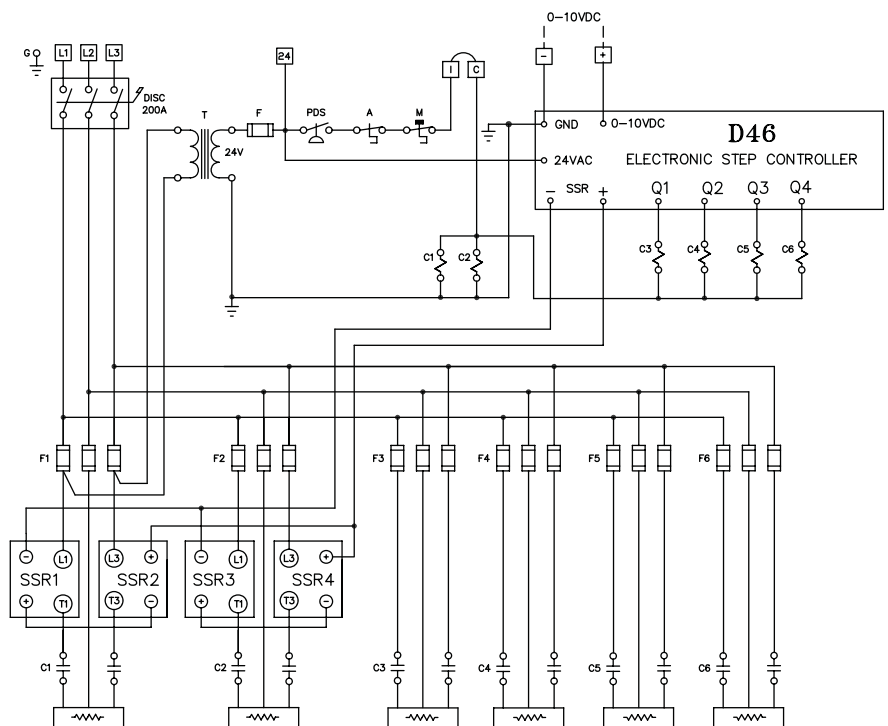




Le contrôleur à paliers hybride séquentiel D46 est conçu pour être utilisé lors d'applications où un contrôle très précis est requis et lorsque la capacité du serpentin électrique est trop élevée pour qu'elle soit contrôlée économiquement avec seulement des relais statiques (SSRs). À l'aide d'une combinaison entre un plus petit SSR et d'un contrôleur à palier, les deux contrôlés par le même signal d'entrée, le palier à SSR comble automatiquement l'écart entre les paliers séquentiels ON/OFF, pour ainsi fournir un contrôle proportionnel complet au serpentin électrique.

Le contrôleur D46 standard accepte un signal 0-10 VDC en entrée, mais peut-être modifié pour accepter un signal de 2-10 VDC (D46-2). Pour des applications de contrôle 4-20 mA, la version D46-4 est disponible.

SCHÉMA DE FILAGE:



Caractéristiques :

- Signal d'entrée 0-10 VDC, 2-10 VDC ou 4-20 mA
- Sortie proportionnelle pour SSR
- Fonctionne avec du 24 VAC de contrôle
- 4 paliers séquentiels ON/OFF en sortie
- Délai variable entre les paliers à l'aide de cavaliers

Positionnement des cavaliers pour les délais des paliers.



= 5 secondes par palier



= 20 secondes par palier

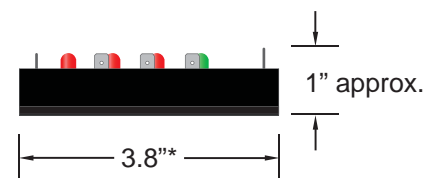
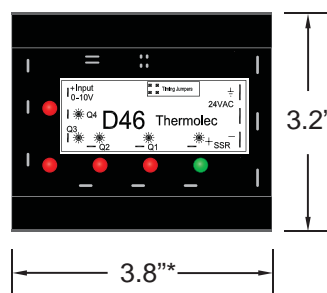


= 10 secondes par palier



= 30 secondes par palier

DIMENSIONS:



* Les Dimensions sont approximatives et pourraient changer sans préavis

